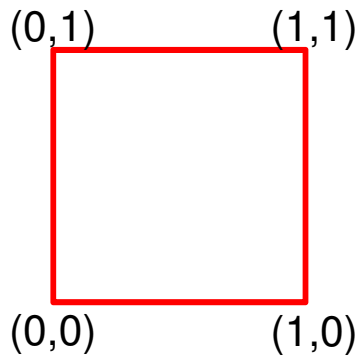


Example Questions - Geometrical Operations

- Warping
- Morphing

Homogeneous Coordinates



Rotate and translate:

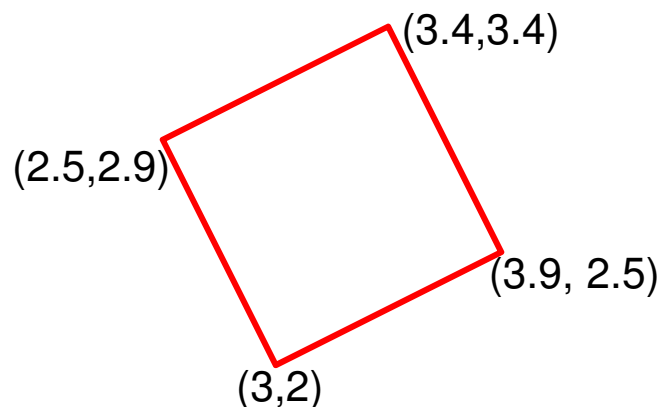
$$(tx, ty) = (3, 2), \quad \theta = 30^\circ$$

$$M = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 3 \\ \sin \theta & \cos \theta & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.866 & -0.5 & 3 \\ 0.5 & 0.866 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

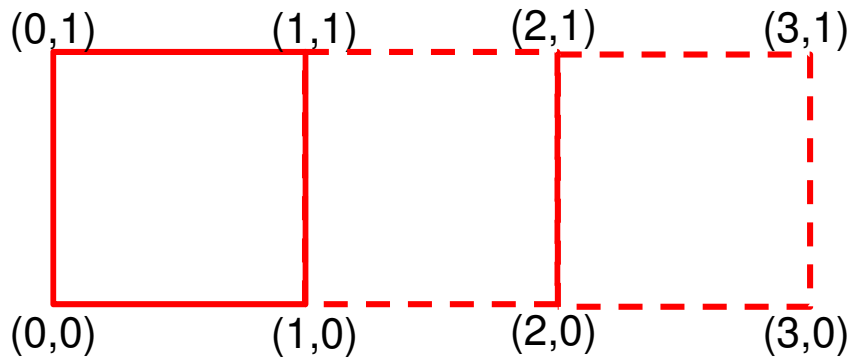
$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \\ w_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = M \begin{bmatrix} x_i \\ y_i \\ 1 \end{bmatrix}_{i=1}^4 = M \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \\ w_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 0.866 & -0.5 & 3 \\ 0.5 & 0.866 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 3.866 & 3.366 & 2.5 \\ 2 & 2.5 & 3.366 & 2.866 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 3 & 3.866 & 3.366 & 2.5 \\ 2 & 2.5 & 3.366 & 2.866 \end{bmatrix}$$



Homogeneous Coordinates



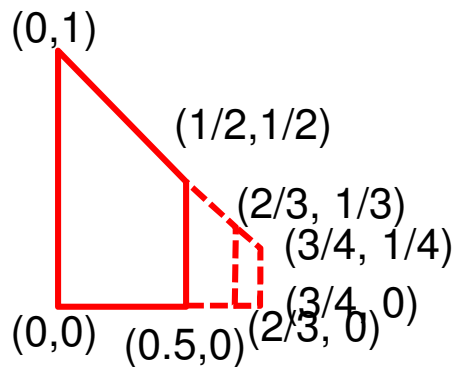
Projective Transformation

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \\ w_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 2 \\ 0 & 1 \\ 3 & 3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 0 & 1 \\ 4 & 4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 0 & 0.5 & 0.5 & 0 \\ 0 & 0 & 0.5 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2/3 & 2/3 \\ 0 & 1/3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3/4 & 3/4 \\ 0 & 1/4 \end{bmatrix}$$



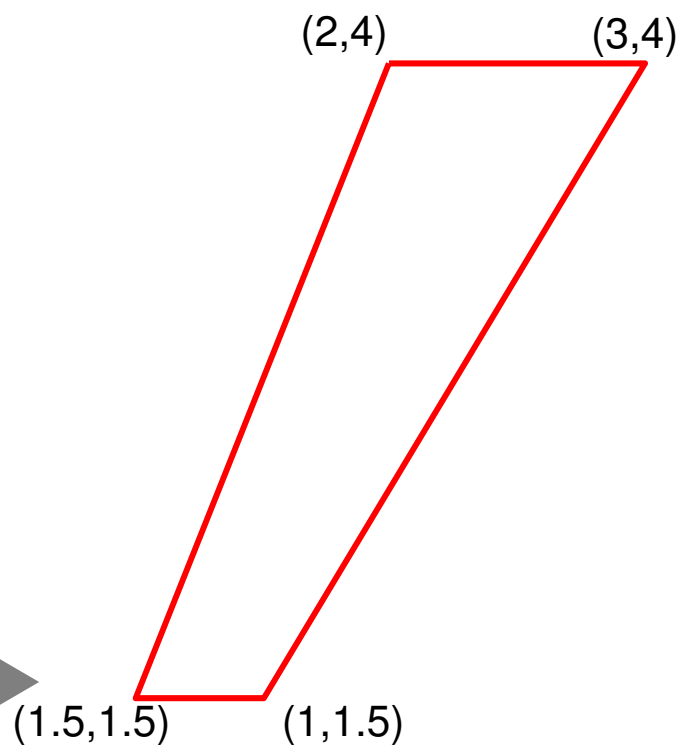
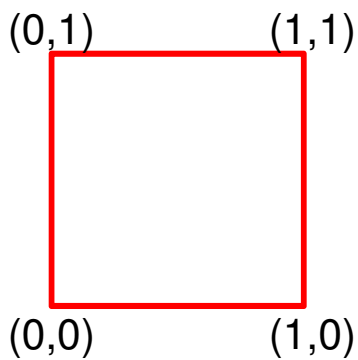
Homogeneous Coordinates

What does this transformation do?

$$M = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \\ w_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 4 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 3 & 2 \\ 4 & 4 & 3 & 3 \\ 1 & 1 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} x'_i \\ y'_i \end{bmatrix}_{i=1}^4 = \begin{bmatrix} 2 & 3 & 1.5 & 1 \\ 4 & 4 & 1.5 & 1.5 \end{bmatrix}$$



4. נתונות שתי תמונות: תמונה A המכילה עיגול בעל דרגת אפור I_A שמרכזו ב- P_A (וקטור דו-מימדי) ורדיוס R_A , ותמונה B המכילה עיגול בעל דרגת אפור I_B שמרכזו ב- P_B ורדיוס R_B . מעונינים לבצע **morphing** מתמונה A לתמונה B על-ידי יצירת רצף של תמונות $I(t)$, כך שתמונה A היא $I(0)$ ותמונה B היא $I(1)$ (ראה ציור).

א. מצא את הטרנספורמציה הגיאומטרית שמעבירה פיקסל (x,y) בתמונה A למקומו בתמונה $I(t)$ רמז: מצא מטריצה $S(t)$ שמבצעת scaling ווקטור $T(t)$ שמבצע translation כך ש

$$\begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix} = S(t) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + T(t)$$

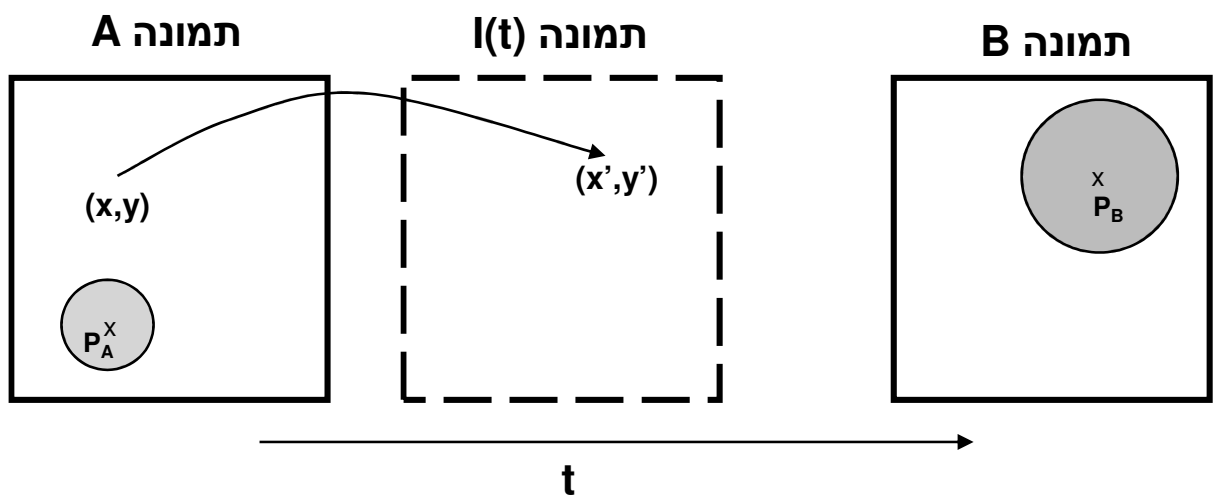
ב. מצא את הטרנספורמציה הגיאומטרית שמעבירה פיקסל (x,y) בתמונה B למקומו בתמונה $I(t)$

ג. מצא איזה פיקסל מתמונה A מועבר לפיקסל (x',y') בתמונה $I(t)$

ד. מצא איזה פיקסל מתמונה B מועבר לפיקסל (x',y') בתמונה $I(t)$

ה. כתוב אלגוריתם שמייצר את תמונה $I(t)$ לכל t נתון בין 0 ל-1. הנח אינטרפולציה של שכן קרוב.

ו. בהנחה שהתמונות מכילות אפסים מחוץ למעגלים, מצא דרך לייעל את האלגוריתם שהצעת בסעיף הקודם.



בהצלחה

4. .κ

A point (x_A, y_A) from the source image A, moves to a point (x_B, y_B) in the target image B by the geometric transformation:

$$\begin{pmatrix} x_B \\ y_B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R_b/R_a & 0 \\ 0 & R_b/R_a \end{pmatrix} \left(\begin{pmatrix} x_A \\ y_A \end{pmatrix} - P_a \right) + P_a + (P_b - P_a)$$

A point (x_A, y_A) from the source image A, moves to a point (x_t, y_t) in the intermediate image I(t) by the geometric transformation:

$$\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} = \left[t \begin{pmatrix} R_b/R_a & 0 \\ 0 & R_b/R_a \end{pmatrix} + (1-t) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \left(\begin{pmatrix} x_A \\ y_A \end{pmatrix} - P_a \right) + P_a + t(P_b - P_a)$$

Define:

$$S_{AB}(t) = \left[t \begin{pmatrix} R_b/R_a & 0 \\ 0 & R_b/R_a \end{pmatrix} + (1-t) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right]$$

$$T_{AB}(t) = -S_{AB}(t)P_a + P_a + t(P_b - P_a)$$

then we have:

$$\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} = S_{AB}(t) \begin{pmatrix} x_A \\ y_A \end{pmatrix} + T_{AB}(t)$$

υ. Similarly to κ. above we get:

$$\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} = S_{BA}(1-t) \begin{pmatrix} x_B \\ y_B \end{pmatrix} + T_{BA}(1-t)$$

where we define:

$$S_{BA}(t) = \left[t \begin{pmatrix} R_a/R_b & 0 \\ 0 & R_a/R_b \end{pmatrix} + (1-t) \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right]$$

$$T_{BA}(t) = -S_{BA}(t)P_b + P_b + t(P_a - P_b)$$

λ.

From κ. we extract (x_A, y_A) :

$$\begin{pmatrix} x_A \\ y_A \end{pmatrix} = S^{-1}_{AB}(t) \left(\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} - T_{AB}(t) \right)$$

τ.

From ς. we extract (x_B, y_B) :

$$\begin{pmatrix} x_B \\ y_B \end{pmatrix} = S^{-1}_{BA}(1-t) \left(\begin{pmatrix} x_t \\ y_t \end{pmatrix} - T_{BA}(1-t) \right)$$

η.

For each pixel (x_t, y_t) in $I(t)$ apply

$$I(t) = (1-t)I_A(\text{round}(x_A), \text{round}(y_A)) + tI_B(\text{round}(x_B), \text{round}(y_B))$$

where (x_A, y_A) and (x_B, y_B) are from sections λ and τ above.

ι.

• For each pixel (x_t, y_t) in $I(t)$ find (x_A, y_A) using the equation in λ.

• If $\left\| \begin{pmatrix} x_A \\ y_A \end{pmatrix} - P_a \right\|^2 \leq R_a$

• $I(x_t, y_t) = t I_A + (1-t) I_B$ where I_A and I_B are the gray levels of the circle in image A and image B, respectively.

• Otherwise $I(x_t, y_t) = 0$

3. נתונות שתי תמונות: תמונה A המכילה קטע ישר בעל דרגת אפור I_A שמרכזו ב- P_A (וקטור דו-מימדי), ארכו L_A , וכוונו מקביל לציר ה-X. תמונה B מכילה קטע ישר בעל דרגת אפור I_B שמרכזו ב- P_B ארכו L_B וכוונו בזווית θ מציר ה-X (ראה תמונה). מעונינים לבצע **morphing** מתמונה A לתמונה B על-ידי יצירת רצף של תמונות $I(t)$, כך שתמונה A היא $I(0)$ ותמונה B היא $I(1)$ (ראה ציור).

א. מצא את הטרנספורמציה הגיאומטרית שמעבירה פיקסל (x,y) בתמונה A למקומו בתמונה $I(t)$

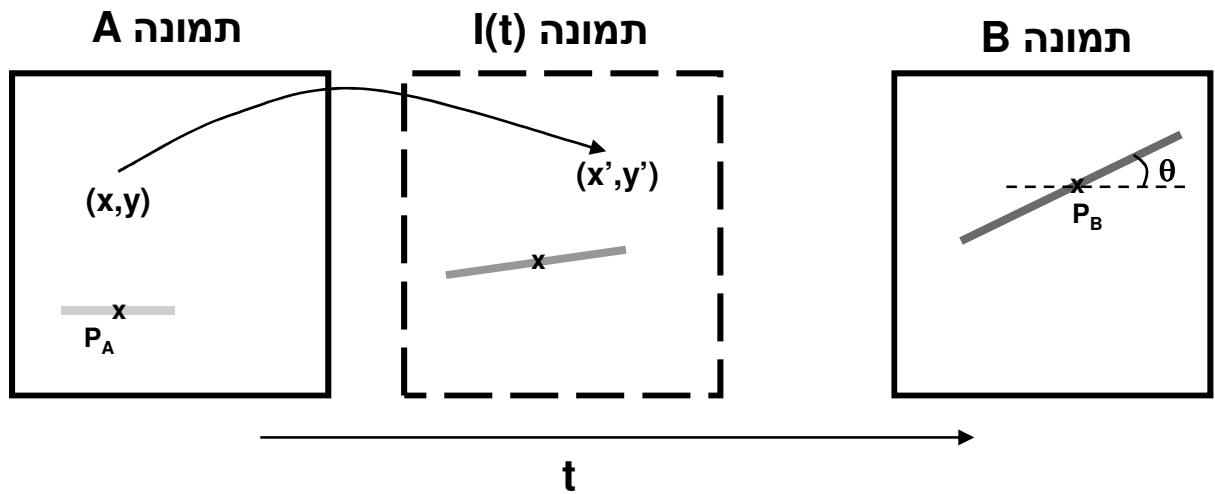
ב. מצא את הטרנספורמציה הגיאומטרית שמעבירה פיקסל (x,y) בתמונה B למקומו בתמונה $I(t)$

ג. מצא איזה פיקסל מתמונה A מועבר לפיקסל (x',y') בתמונה $I(t)$

ד. מצא איזה פיקסל מתמונה B מועבר לפיקסל (x',y') בתמונה $I(t)$

ה. כתוב אלגוריתם שמייצר את תמונה $I(t)$ לכל t נתון בין 0 ל-1. הנח אינטרפולציה בלינארית.

ו. בהנחה שהתמונות מכילות אפסים מחוץ לישר, מצא דרך לייעל את האלגוריתם שהצעת בסעיף הקודם.



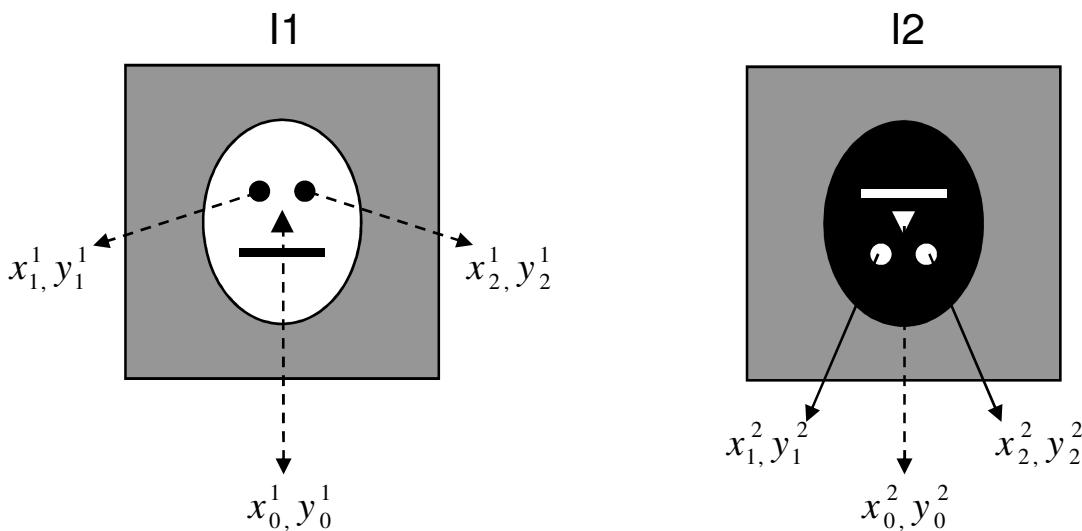
ב. נתונה תמונה של פסיפס ריבועי שצולם ממרחק 2 מטר ומגובה 1.5 מטר:



רוצים לשחזר את תמונת הפסיפס במבט על (מעל מרכז הפסיפס).
תאר כיצד ניתן לעשות זאת.
תן תאור מדויק כולל נוסחאות.

שאלה מספר 2

נתונות 2 תמונות I1, I2 :



הוצים ליצור אנימציה (= סדרת תמונות) המתחילה ב- I1 ומסתיימת ב- I2. זמן ריצת האנימציה מסומנת ב- t ($t = 0..1$).

ה- morphing מתבסס על features כך ש- x_i^1, y_i^1 בתמונה I1 מועתק ל- x_i^2, y_i^2 בתמונה I2 עבור $i = 1..2$.

טרנספורמציה ה- morphing נתונה ע"י מטריצות 2×2 : S_t^1 ו- S_t^2 המופעלת סביב ה"אף" (x_0^1, y_0^1) ו- (x_0^2, y_0^2) בהתאמה כך שבזמן t הטרנספורמציה המופעלת על I1 מוגדרת:

$$\begin{aligned} \text{כל פיקסל } (x, y) \text{ ב- } I1 \text{ עובר ל- } & S_t^1[(x, y) - (x_0^1, y_0^1)] + (x_0^2, y_0^2) \\ \text{ובאופן דומה} & \\ \text{כל פיקסל } (x, y) \text{ ב- } I2 \text{ עובר ל- } & S_t^2[(x, y) - (x_0^2, y_0^2)] + (x_0^1, y_0^1) \end{aligned}$$

בהכ ניתן להניח כי $(x_0^1, y_0^1) = (x_0^2, y_0^2)$

- א. תאר בנוסחה (כפונקציה של x_i^1, y_i^1 ו- x_i^2, y_i^2) את S_t^1 ו- S_t^2 עבור $t = 0$.
 ב. תאר בנוסחה (כפונקציה של x_i^1, y_i^1 ו- x_i^2, y_i^2) את S_t^1 ו- S_t^2 עבור $t = 1$.

- ג. תאר בנוסחה (כפונקציה של x_i^1, y_i^1 ו- x_i^2, y_i^2) את S_t^1 ו- S_t^2 עבור t כלשהו.
 הנח שבזמן t ה- feature x_i^1, y_i^1 עובר לקואורדינטות שהן t חלקיות הדרך לכוון x_i^2, y_i^2 .

- ד. תאר כיצד יראו התמונות בסדרת המורפינג בזמן $t=0, 0.25, 0.5, 0.75, 1$ (קחו בחשבון גם את ה- cross-dissolve).

שאלה מספר 2

The Matrix S_t^1 transforms pixels of image I1
Transformation is about the nose thus :

$$S_t^1 \begin{bmatrix} x - x_0^1 \\ y - y_0^1 \end{bmatrix}$$

Transformation S_t^1 at time $t = 0$ maps I1 to itself thus

$$S_0^1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Transformation S_t^1 at time $t = 1$ maps I1 to I2, thus it maps x_i^1, y_i^1 to x_i^2, y_i^2 (again remembering that the transforms are about the nose)

$$S_1^1 \begin{bmatrix} x_i^1 - x_0^1 \\ y_i^1 - y_0^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_i^2 - x_0^2 \\ y_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix}$$

Solve using pseudo-inverse (as done in HW assignment):

$$S_1^1 = \begin{bmatrix} x_i^2 - x_0^2 \\ y_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix} \text{pinv} \left(\begin{bmatrix} x_i^1 - x_0^1 \\ y_i^1 - y_0^1 \end{bmatrix} \right) \quad \text{Eq (1)}$$

Note that S is NOT rotation (since rotation would take x_1^1, y_1^1 to x_2^2, y_2^2).
In fact S is reflection about the x-axis (after translation so that the nose is at origin)

Transformation S_t^1 at time t maps x_i^1, y_i^1 to a point which is of proportion t on the line from x_i^1, y_i^1 to x_i^2, y_i^2 i.e to the point:

$$(x_i^1 + t(x_i^2 - x_i^1), y_i^1 + t(y_i^2 - y_i^1)) = (1 - t)(x_i^1, y_i^1) + t((x_i^2, y_i^2))$$

Thus to get S_t^1 we replace x_i^2, y_i^2 of eq (1) above with this new point:

$$S_t^1 = \begin{bmatrix} (1-t)x_i^1 + tx_i^2 - x_0^2 \\ (1-t)y_i^1 + ty_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix} \text{pinv} \left(\begin{bmatrix} x_i^1 - x_0^1 \\ y_i^1 - y_0^1 \end{bmatrix} \right)$$

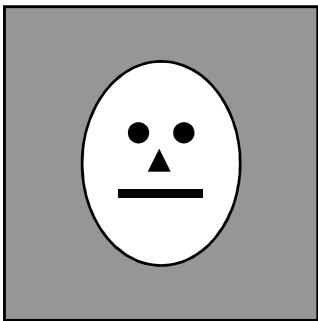
Similarly for S_t^2 we have:

$$S_0^2 = \begin{bmatrix} x_i^1 - x_0^1 \\ y_i^1 - y_0^1 \end{bmatrix} \text{pinv} \left(\begin{bmatrix} x_i^2 - x_0^2 \\ y_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix} \right)$$

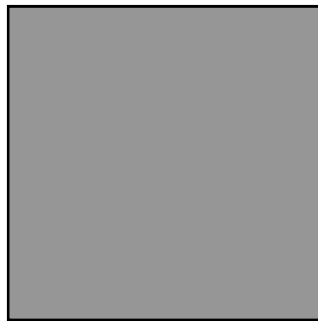
$$S_1^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$S_t^2 = \begin{bmatrix} (1-t)x_i^1 + tx_i^2 - x_0^2 \\ (1-t)y_i^1 + ty_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix} \text{pinv} \left(\begin{bmatrix} x_i^2 - x_0^2 \\ y_i^2 - y_0^2 \end{bmatrix} \right)$$

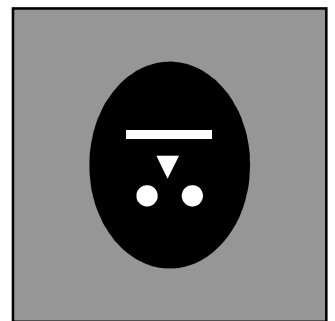
The images at various times t (assume white = gray value 1, black = gray value 0 and background gray is gray value 0.5):



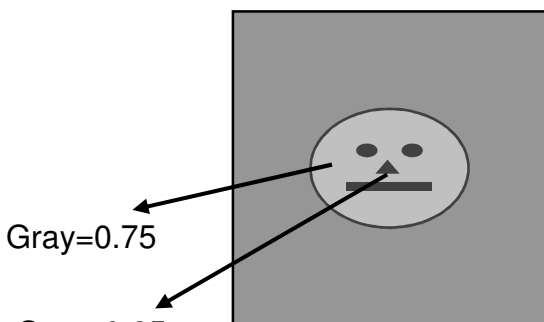
t=0



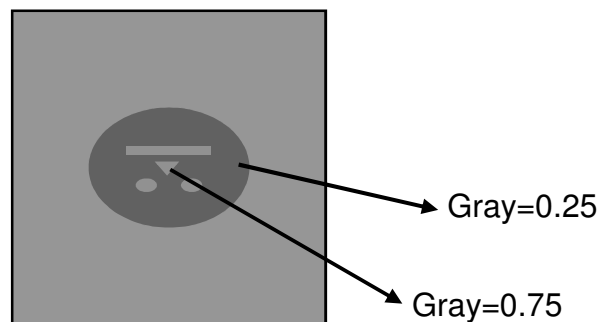
t=0.5



t=1



t=0.25



t=0.75